

◆部活・サークル活動	役職・期間
自律走行ロボットチーム	画像処理ナビゲーションシステムの担当 ・ 2010年4月 - 2012年3月
◆アルバイト	仕事内容・期間
旅行会社(ITスタッフ)	WEB管理と顧客のデータメンテナンス、雑誌編集・2008年1月-2010年3月
◆その他の活動	内容・期間 ※起業経験、課外活動等
TAC-Keioビジネスコンテスト参加	起業家精神、セミナー及びビジネスプランコンテスト・2011年9月-2012年3月

◆学生時代のエピソード（一言で）
・熱中した事柄： ソフトウェア授業のグループ課題製作において、自分しかできない作業を任されたこと
・達成した事柄： ロボット大会「つくばチャレンジ2011」にて、コースの全経路を完走したこと
・挫折した事柄： 生活費や学費などを自弁し、厳しい家計状況に帰国一步手前まで追い詰められたこと

◆志望動機（簡潔に）
・インターネット業界を志望する理由
インターネット業界を志望したのは、インターネットによるボーダーレス化社会、特に、その基盤を支えるWEB技術に関連する分野に非常に興味があったからです。実際に、具体的なインターネットサービスによって社会を支えるシステムを開発する側で仕事したいと考えています。
・楽天を志望する理由
最大の理由は「楽天市場」が、「e-commerce」における日本国内最大級のインターネット市場を占めることに、関心をもったからです。この関心の基礎は、自分でも実際に大学3年の時、インターネットを利用して小さなショッピング仲介サービスを個人的に始めたことにあります。気軽に趣味の一部の感覚で始めましたが、実際の経験はとても充実したものでした。この経験を技術者として更に発展させることができるのが楽天ではないかと考えています。
・最近注目しているWEBサイト、IT企業、IT関連ニュース等
世界最大の交流サイト、フェイスブックに関連するニュースに注目しました。アメリカの証券取引委員会に株式市場に上場するための申請書を提出し、一方でフェイスブックの利用者が8億4500万人に達しました。ネット市場の更なる拡大を予想させるニュースであったと思います。

◆ゼミ・研究室	研究内容
画像処理・コンピュータビジョン	大学院における研究内容は、ロボットの「目」となる部分を中心とした、自律走行ロボットの自己位置推定です。具体的には、1.ロボット自身の自己位置推定、2.走行経路上の障害物の回避方法の研究開発です。ロボットが移動するコース上の特徴となるランドマークを検出しつつ、現在の自分がどこにいるかを推定し、当初の目的となる地点へと自身を誘導する手法を開発するものです。開発過程では、民間との共同研究の他、自律移動ロボット大会「つくばチャレンジ2011」に出場し、コース完走を達成しました。
研究テーマ	
パターンマッチングによる自律走行ロボットの自己位置推定	

◆使用したことのある開発言語（Java, PHP, Ruby, Perl, Python, C, . . . 等）教えて下さい。各言語の習熟度を下記レベル分けを参考に併せてご記入ください。	
記入欄：	記入例：
Java (3), SQL (3), C (2), C++ (2), HTML (4), PHP (1), XML (2), S-Plus (1), UML (2)	Java(5), Ruby(3), Perl(1)
	【レベル分け】 1_勉強したことがある 2_調べたり 何かを参考にすれば、実装できる 3_パフォーマンスを意識したコードが一人で書ける 4_複数の言語と複数のフレームワークを使いこなせる 5_ライブラリとフレームワークを自分で作れる

◆使用したことのあるソフト（Photoshop, Dreamweaver, Illustrator, Flash . . . 等）について教えて下さい。ソフトの経験年数を記入例に併せてご記入ください。	
記入欄：	記入例：
InDesign(2), Photoshop(2), Dreamweaver (2), Flash (1) VisualStudio (2), Eclipse(1), MatLab(1)	Photoshop(5), Dreamweaver(3), Flash(1)

◆健康状態	◆配偶者
過去に病気等で2週間以上療養したことがある（有・ <input type="radio"/> 無 <input type="radio"/>)	有・ <input type="radio"/> 無 <input type="radio"/>